

BAB V

SIMPULAN, IMPLIKASI, DAN REKOMENDASI

4.3 Simpulan

Berdasarkan hasil penelitian dengan penerapan media trainer op-amp pada kelas eksperimen dan media simulasi pada kelas kontrol, peneliti menarik kesimpulan bahwa rata-rata hasil belajar siswa ranah kognitif kedua kelas dalam kategori baik dan berdasarkan hasil uji hipotesis pada nilai peningkatan hasil belajar (*N-Gain*) menunjukkan terdapat perbedaan hasil belajar yang signifikan dengan kelas eksperimen lebih tinggi. Selain itu, rata-rata hasil belajar siswa pada ranah psikomotor juga menunjukkan terdapat perbedaan hasil belajar yang signifikan berdasarkan hasil uji hipotesis dengan kelas eksperimen lebih tinggi dibandingkan dengan kelas kontrol namun keduanya masih dalam kategori baik berdasarkan perolehan nilai rata-rata dari aspek keterampilan, ketelitian, dan ketepatan waktu.

4.4 Implikasi

Dari hasil penelitian yang telah dilakukan, penelitian ini dapat dijadikan sebagai referensi oleh peneliti selanjutnya terlepas dari kekurangan pada penelitian ini, terutama dalam menentukan media pembelajaran mata pelajaran sistem pengendali elektronik. Diharapkan pada penelitian berikutnya, dapat membuat media pembelajaran yang lebih baik sesuai dengan kebutuhan agar dapat mengatasi proses pembelajaran dan meningkatkan hasil belajar.

Bagi SMK Negeri 1 Cirebon Jurusan Teknik Elektronika Industri (TEI), alat *trainer op-amp* menjadi sarana dan prasarana alat praktikum pada mata pelajaran sistem pengendali elektronik.

4.5 Rekomendasi

Berdasarkan penelitian yang dilakukan, tentunya masih ada kekurangan-kekurangan yang nantinya dapat dijadikan rekomendasi baik untuk pembelajaran maupun penelitian selanjutnya, diantaranya:

1. Pengukuran hasil belajar dilakukan pada kognitif dan psikomotorik dari penilaian pengetahuan dan keterampilan. Untuk itu peneliti

2. merekomendasikan penelitian selanjutnya dapat mengukur afektif sehingga penilaian hasil belajar lebih maksimal
3. Materi yang digunakan dalam penelitian ini adalah mengenai pengendali proporsional, untuk itu penelitian selanjutnya diharapkan menambahkan materi lain seperti pengendali integral, pengendali derivatif, pengendali PI, pengendali PD, dan pengendali PID.