

BAB V

SIMPULAN, IMPLIKASI DAN REKOMENDASI

5.1 Simpulan

Perencanaan dan perancangan dilakukan agar rangkaian yang akan dibuat sesuai dengan apa yang dicapai. Mulai dari pemilihan komponen yang baik serta pemilihan skematik yang baik dan efisien. Sehingga mendapatkan hasil yang memuaskan.

Semakin besar nilai tegangan referensi maka terjadi kenaikan pada arus menyebabkan daya pada motor BLDC meningkat dan membuat kecepatan putaran motor juga meningkat. Pengujian dilakukan pada setiap rangkaian, pada tiap blok rangkaian maupun pada sistem keseluruhan.

Hasil analisis diketahui alat bekerja dan dapat mengontrol putaran motor BLDC, motor dapat di kontrol sampai kecepatan maksimal 294 rpm, lebih dari itu *controller* tidak dapat bekerja dengan normal.

5.2 Impikasi

1. Hasil penelitian ini dapat digunakan sebagai referensi untuk membuat *controller* motor BLDC dalam rancang bangun mobil listrik
2. Sebagai bahan riset dosen maupun mahasiswa mengenai *controller* motor BLDC

5.3 Rekomendasi

Untuk kedepannya diharapkan ada pihak yang dapat mengembangkan kembali alat yang telah penulis buat, karena masih banyak sekali kekurangan yang harus diperbaiki.

Sofwan Aka Almubarak, 2018

PERANCANGAN SISTEM CONTROL MOTOR PENGGERAK PADA RANCANG BANGUN MOBIL LISTRIK

Universitas Pendidikan Indonesia | repository.upi.edu | perpustakaan.upi.edu