

Fungsi gelombang elektron bebas waktu pada tiap daerah pada Gambar

3.1 adalah

$$\psi_1 = A_1 e^{ik_1 z} + B_1 e^{-ik_1 z} \quad , \quad z < d_1 \quad (3.1.a)$$

$$\psi_U = A_U e^{k_U z} + B_U e^{-k_U z} \quad , \quad d_1 < z < d_2 \quad (3.1.b)$$

$$\psi_M = A_M e^{k_M z} + B_M e^{-k_M z} \quad , \quad d_2 < z < d_3 \quad (3.1.c)$$

$$\psi_N = A_N e^{ik_N z} \quad , \quad z > d_3 \quad (3.1.d)$$

dengan $A_1, B_1, A_U, B_U, A_M, B_M$ dan A_N adalah konstanta dimana $U = 2, \dots, \frac{N}{2}$, dan $M = \left(\frac{N}{2} + 1\right), \dots, N - 1$. Untuk mempermudah perhitungan maka nilai konstanta A_1 ditetapkan sama dengan satu dan B_N sama dengan nol, karena tidak ada refleksi.

Dimana uraian bilangan gelombang k_1 dan k_N untuk potensial penghalang datar pada $0 > z$ dan $z > d_3$ dinyatakan sebagai berikut

$$k_1^2 = \frac{2m_1}{\hbar^2} E \quad (3.2.a)$$

$$k_N^2 = \frac{2m_2}{\hbar^2} E \quad (3.2.a)$$

Sedangkan bilangan gelombang untuk potensial penghalang miring yaitu pada $0 < z_1 < d_1$ adalah

$$k_U^2 = \frac{2m_1}{\hbar^2} (E_g - eFz_U - E) \quad (3.3.a)$$

$$k_M^2 = \frac{2m_2}{\hbar^2} (E_g - eFz_M - E) \quad (3.3.b)$$

Pada gambar 3.1, apabila terdapat N segmen maka banyak titik antarmukanya ada $N-1$ buah sehingga jumlah syarat batasnya adalah $2(N-1)$ buah. Penerapan syarat batas pada keseluruhan segmen menghasilkan matriks total untuk seluruh struktur potensial yang diaproksimasikan oleh N elemen empat persegi panjang sebagai berikut :

$$\begin{pmatrix} 1 \\ B_1 \end{pmatrix} = \mathbf{M}_{12} \mathbf{M}_{23} \mathbf{M}_{34} \dots \mathbf{M}_{(N-2)(N-1)} \begin{pmatrix} A_N \\ 0 \end{pmatrix} \quad (3.4)$$

dengan

$$\mathbf{M}_{j(j+1)} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \left[1 + \frac{\alpha_{j+1}}{\alpha_j} \right] e^{(-ik_j + k_{j+1})x} & \left[1 - \frac{\alpha_{j+1}}{\alpha_j} \right] e^{(-ik_j - k_{j+1})x} \\ \left[1 - \frac{\alpha_{j+1}}{\alpha_j} \right] e^{(ik_j + k_{j+1})x} & \left[1 + \frac{\alpha_{j+1}}{\alpha_j} \right] e^{(ik_j - k_{j+1})x} \end{pmatrix} \quad (3.5)$$

hasil produk $\mathbf{M}_{12} \mathbf{M}_{23} \mathbf{M}_{34} \dots \mathbf{M}_{(N-2)(N-1)}$ juga merupakan matrik 2×2

$$\begin{pmatrix} 1 \\ B_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_n \\ 0 \end{pmatrix} \quad (3.6)$$

dan koefisien transmisi elektron t dihitung dari

$$t = A_N = \frac{1}{a_{11}} \quad (3.7)$$

Transmitansi elektron diperoleh dari

$$T(E) = \left(\frac{k_n}{k_1} \right) t t^* \quad (3.8)$$

dengan t^* adalah konjugat dari koefisien transmisi.

3.2. Perhitungan Arus Terobosan dengan Metode Gauss-Legendre Quadrature

Untuk menghitung arus terobosan maka terlebih dahulu dilakukan transformasi persamaan arus terobosan menjadi bentuk integrasi metode Gauss Legendre Quadrature. Perhitungan dengan metode ini melibatkan absisan (x_i) dan bobot/*weights* (w_i) yang bersesuaian. Bentuk integrasi dengan metode Gauss Legendre Quadrature adalah sebagai berikut (L.Fousse, 2005)

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx \sum_{i=1}^n W_i f(x_i) \quad (3.9)$$

Arus terobosan pada sambungan p-n AGNR dinyatakan dalam (D. Jena, 2008)

$$I = \frac{2g_V e}{h} \int_0^{eV_b} [f_V(E) - f_C(E)] T(E) dE \quad (3.10)$$

Untuk mengintegrasikan persamaan arus terobosan di atas maka bentuk integrasinya harus ditransformasikan dengan pemisalan

$$E = \left(\frac{e \cdot V_b}{2}\right) (x + 1) \quad (3.11)$$

dan

$$dE = \left(\frac{e \cdot V_b}{2}\right) dx \quad (3.12)$$

dengan x adalah titik tempat fungsi akan dievaluasi.

Kemudian kita definisikan fungsi $g(x)$ berikut

$$g(x) = \left\{ f_V \left(\left(\frac{e \cdot V_b}{2}\right) (x + 1) \right) - f_C \left(\left(\frac{e \cdot V_b}{2}\right) (x + 1) \right) \right\} T \left(\left(\frac{e \cdot V_b}{2}\right) (x + 1) \right) \quad (3.13)$$

Lalu kita substitusikan persamaan 3.11, 3.12 dan 3.13 ke persamaan 3.10 sehingga diperoleh

$$I = \frac{g_V e^2 V_b}{h} \int_{-1}^1 g(x) dx \quad (3.14)$$

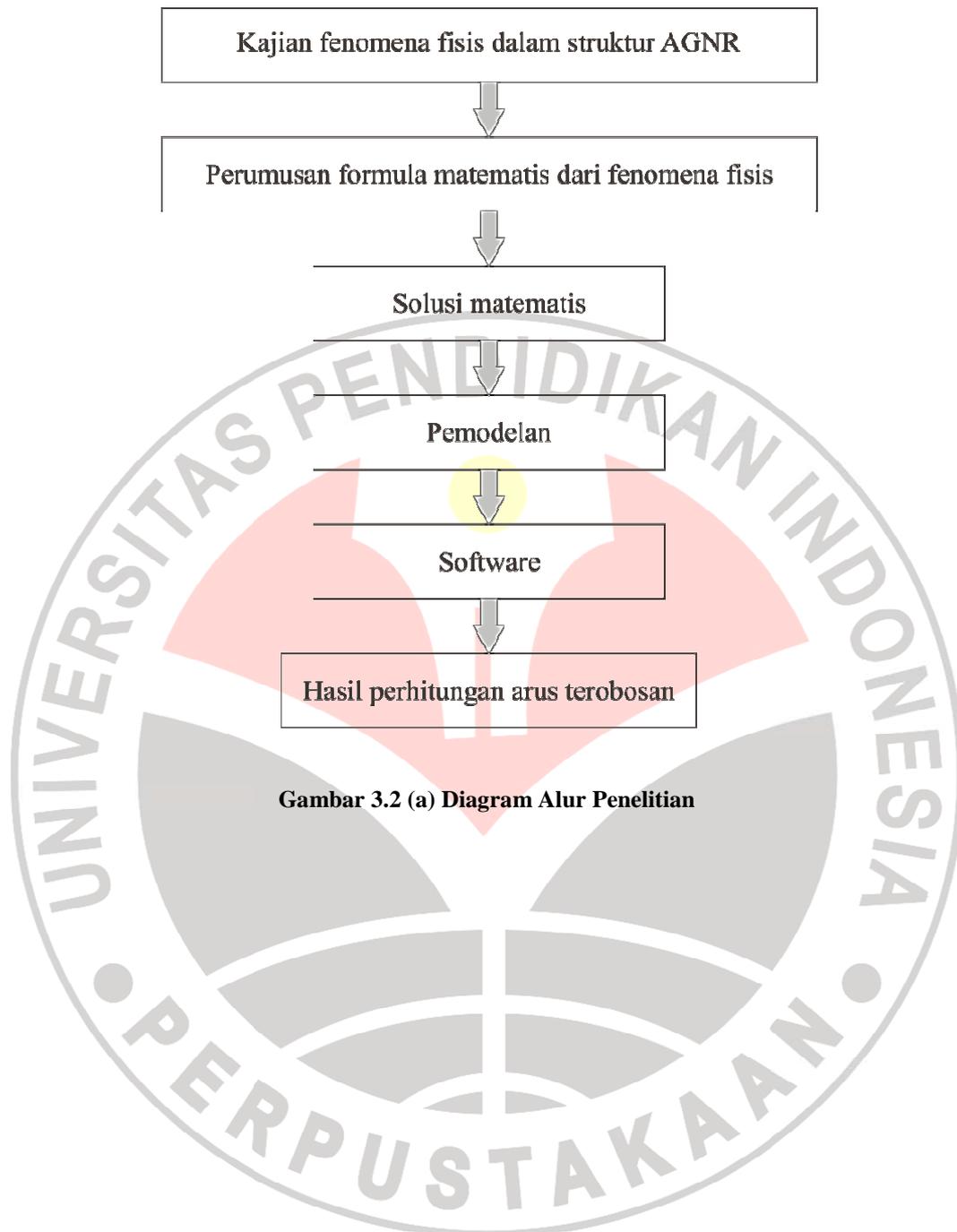
Setelah dilakukan transformasi domain kemudian persamaan 3.14 diselesaikan dengan metode Gauss Legendre Quadrature sebagai berikut,

$$I = \frac{g_V e^2 V_b}{h} \sum_{i=1}^N w_i g(x_i) \quad (3.15)$$

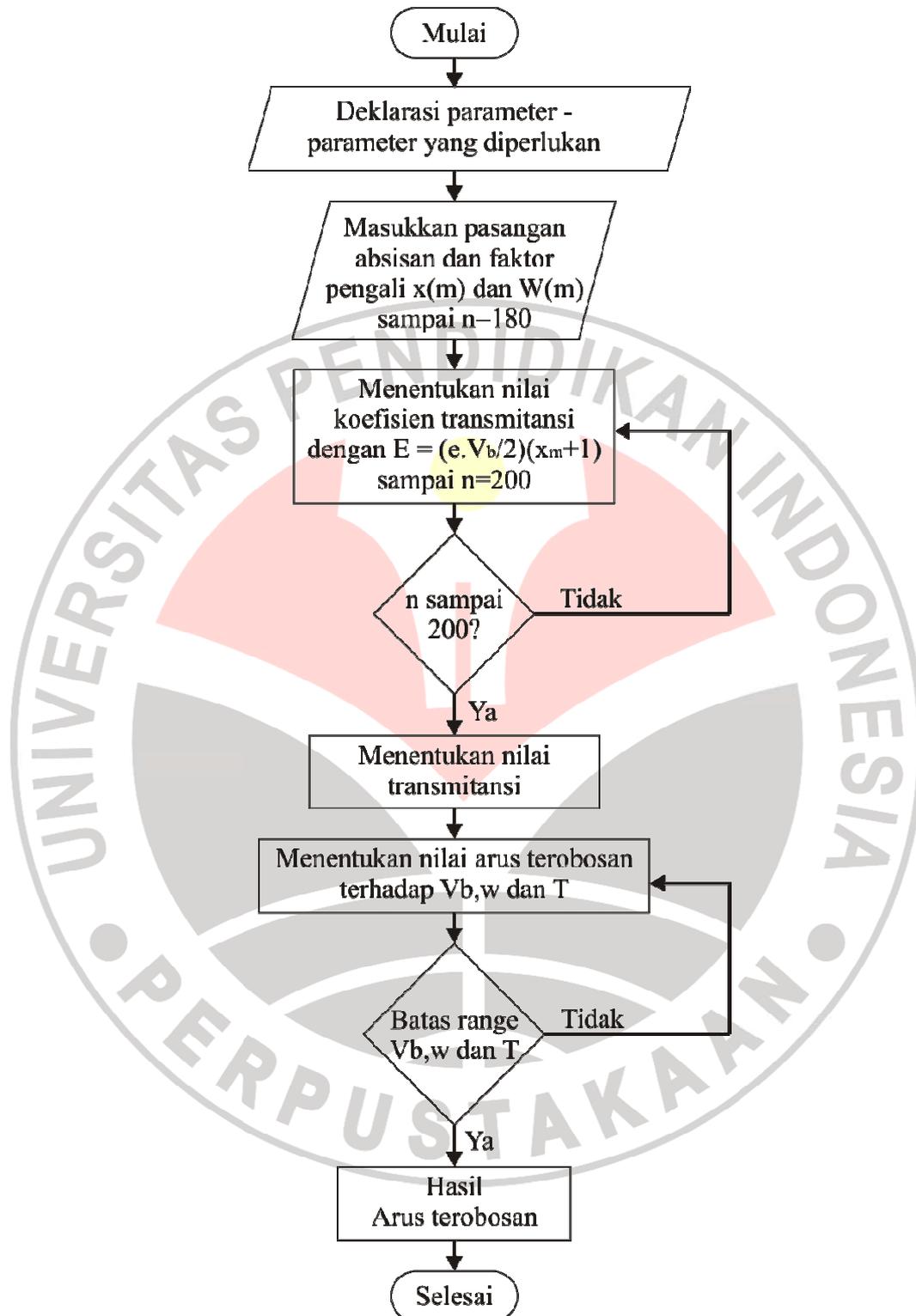
dengan w_i adalah faktor pengali (bobot), $g(x_i)$ adalah nilai fungsi $g(x)$ di titik $x = x_i$ dan N adalah jumlah segmen pada selang $[-1,1]$.

3.3 Alur Penelitian

Adapun diagram alir penelitian adalah sebagai berikut :



Flowchart program perhitungan arus terobosan adalah sebagai berikut :



Gambar 3.2 (b) Flowchart Perhitungan Arus Terobosan